

КОЛИЧЕСТВО АЛЬТЕРНАТИВ В АЛГОРИТМЕ КОНКУРЕНЦИИ

В. С. Антюфеев

Институт вычислительной математики и математической геофизики СО РАН,
630090, Новосибирск, Россия

УДК 519.6¹

Рассмотрен новый решающий алгоритм конкуренции, функционирование которого подобно функционированию искусственной нейронной сети. Доказана теорема обучения для этого алгоритма. Новый решающий алгоритм позволяет выбирать одну из двух альтернатив: выполняется или не выполняется некоторое событие. Предложена модификация алгоритма конкуренции, позволяющая выбирать одну из любого количества альтернатив. Доказана теорема обучения для модифицированного алгоритма.

Ключевые слова: искусственная нейронная сеть, алгоритм конкуренции, альтернативы.

A new decision algorithm is considered. Its functioning reminds of artificial network. A training theorem was proved for this algorithm. The decision algorithm makes possible to tell the difference between two alternatives: whether an event occurs or not. A modification of this competition algorithm is proposed in this work, making possible to distinguish between any number of alternatives. A training theorem is proved for this modification.

Key words: artificial neural network, competition algorithm, alternatives.

Введение. Задачи распознавания решаются с помощью искусственных нейронных сетей (ИНС), созданных в 50–60-х гг. XX в. ИНС — это логические алгоритмы, функционирование которых подобно работе мозга. В настоящее время ИНС имеют многочисленные применения. В этой области проведено большое количество исследований. Однако некоторые задачи не решаются с помощью ИНС. Сложность алгоритмов ИНС затрудняет их практическое и теоретическое исследование. В частности, для ИНС до сих пор не доказана важная теорема обучения.

В работе [1] предложен решающий алгоритм конкуренции, в котором не используются понятия нейрона, сети, весов. Этот алгоритм позволяет решать задачи того же типа, которые решаются с помощью ИНС. Однако обучение и работа этого алгоритма основаны на других принципах. Использование этих новых принципов позволило существенно упростить алгоритм. В частности, оказалось возможным применить к исследованию нового решающего алгоритма методы математического анализа, теории вероятностей. Это позволило доказать соответствующую теорему обучения [2], которая не доказана для многослойных ИНС.

Немодифицированный алгоритм конкуренции позволяет различать лишь две альтернативы: $\{z \in X\}$ и $\{z \in Y\}$ (X, Y — неизвестное множество и его дополнение соответственно), но для решения многих практических задач нужно уметь различать большее количество взаимоисключающих альтернатив. Например, имеются результаты медицинского обследования

¹Работа выполнена в рамках Межинтеграционной программы СО РАН (проект № 47).

и предполагается, что пациент находится в одном из трех состояний: болен гриппом (альтернатива U); болен ОРВИ (альтернатива V); здоров (альтернатива W). Для решения этого вопроса с помощью нейронных сетей в работе [4] предложены так называемые самоорганизующиеся карты. Особенность этого подхода состоит в том, что обучение сети (подстройка весов) происходит без ответов “учителя”. Для того чтобы разделить конечное множество точек на кластеры, сеть определенным образом оценивает и сравнивает “расстояния” между точками множества.

В настоящей работе предлагается простое обобщение метода конкуренции, позволяющее различать любое количество альтернатив.

Ниже используются термины и обозначения из работ [1, 2].

1. Исследование работы алгоритма конкуренции. Для упрощения изложения ниже будем рассматривать три альтернативы: U , V , W . Формальная постановка задачи имеет следующий вид: пусть множество Z разбито на подмножества U , V , W :

$$U \cap V = \emptyset, \quad V \cap W = \emptyset, \quad U \cap W = \emptyset, \quad U \cup V \cup W = Z.$$

Требуется определить, какому подмножеству принадлежит произвольная точка $z \in Z$.

Проанализируем работу алгоритма конкуренции и выясним, какие изменения следует выполнить, чтобы решить задачу с тремя альтернативами, не меняя принципиально схему алгоритма конкуренции.

Работа алгоритма конкуренции начинается с процесса обучения [1]. Моделируем конечную последовательность случайных обучающих сигналов $z^1, z^2, \dots, z^N \in Z$. В исходной схеме с двумя альтернативами учитель сообщает для каждого $k = 1, \dots, N$, какое из утверждений

$$\{z^k \in X\} / \text{или} \quad \{z^k \in Y\} /$$

является верным. Чтобы перейти к схеме с тремя альтернативами, достаточно заменить эту пару ответов на тройку взаимоисключающих ответов:

$$\{z^k \in U\}, \quad \text{или} \quad \{z^k \in V\}, \quad \text{или} \quad \{z^k \in W\}.$$

В “память” процесса записывается следующая информация о расположении точек-сигналов: 1) координаты точки z^k ; 2) значение индикатора ε в точке z^k . В алгоритме с двумя альтернативами функция-индикатор задана следующим образом:

$$\varepsilon(z^k) = \begin{cases} +1, & z^k \in X, \\ -1, & z^k \in Y. \end{cases}$$

Значение индикатора $\varepsilon(z^k)$ позволяет определить, которому из множеств X , Y принадлежит точка z^k .

В рассматриваемой задаче имеется три варианта ответа учителя: $\{z \in U\}$, $\{z \in V\}$, $\{z \in W\}$, поэтому представляется естественным, что индикатор ε также должен принимать три значения, которые следует сопоставить с тремя ответами. Вернемся к анализу работы алгоритма конкуренции с двумя альтернативами и выясним, каким образом значения индикаторов используются в его работе.

Итак, пусть информация об обучающих сигналах записана, процесс обучения закончен и произошел переход в рабочий режим, т. е. в режим распознавания. В схеме с двумя альтернативами каждому из обучающих сигналов z^k ставится в соответствие так называемая элементарная функция влияния этого сигнала [1] — распределение вида

$$h_{\mathbf{z}^k}(\mathbf{z}) = \frac{1}{|\mathbf{z} - \mathbf{z}^k|^m}.$$

Это распределение описывает “влияние” обучающего сигнала \mathbf{z}^k на точку \mathbf{z} . Конечному множеству сигналов $\mathbf{z} = \{\mathbf{z}^1, \mathbf{z}^2, \dots, \mathbf{z}^N\}$ доставим в соответствие функцию влияния этого множества [1] на точку \mathbf{z} :

$$H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) = \sum_{k=1}^N \left\{ (\mathbf{z}^k) h_{\mathbf{z}^k}(\mathbf{z}) \right\}.$$

Построив функцию влияния $H_{\mathbf{z}}$, строим вспомогательную решающую функцию $f_{\mathbf{z}}$ [1]: $f_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) = F(H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}))$. Напомним, что значение решающей функции $f_{\mathbf{z}}$ в точке \mathbf{z} — эвристическая вероятность события $\{\mathbf{z} \in \mathcal{X}\}$. Поэтому можно сделать следующие выводы:

$$\begin{aligned} \text{из } \{f_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) > 1/2\} / \text{следует } \{\mathbf{z} \in \mathcal{X}\}, \\ \text{из } \{f_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) \leq 1/2\} / \text{следует } \{\mathbf{z} \in \mathcal{Y}\}. \end{aligned}$$

Один из этих выводов является решением задачи. Заметим, что значения функций $H_{\mathbf{z}}, f_{\mathbf{z}}$ зависят от значений индикатора ε (+1 или -1). Однако неясно, каким образом следует переопределить значения индикатора, чтобы новые значения решающей функции $f_{\mathbf{z}}$ позволяли получить решение задачи с тремя альтернативами.

Изменим алгоритм таким образом, чтобы исключить индикатор. Согласно определению функций $H_{\mathbf{z}}, F, f_{\mathbf{z}}$ [1] два последних вывода эквивалентны выводам

$$\begin{aligned} \text{из } \{H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) > 0\} / \text{следует } \{\mathbf{z} \in \mathcal{X}\}, \\ \text{из } \{H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) \leq 0\} / \text{следует } \{\mathbf{z} \in \mathcal{Y}\}. \end{aligned}$$

Последние неравенства также имеют простой эвристический смысл. Например, неравенство $H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) > 0$ означает [1], что значение функции влияния положительных сигналов из множества \mathbf{z} в точке \mathbf{z} превышает значение функции влияния отрицательных сигналов.

Как сказано выше, для задачи с тремя альтернативами трудно (или невозможно) назначить три значения индикатора ε . Однако, для того чтобы решить задачу с двумя альтернативами, достаточно получить ответ: “значение функции влияния положительных сигналов превышает значение функции влияния отрицательных сигналов”. Для этого не нужно строить решающую функцию $f_{\mathbf{z}}$, совокупную функцию влияния $H_{\mathbf{z}}$ для всего множества \mathbf{z} и определять значения индикаторов $\varepsilon(\mathbf{z}^k)$.

Действительно, для задачи с двумя альтернативами по определению [1, 2]

$$H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) = \sum h_{x^i}(\mathbf{z}) - \sum h_{y^j}(\mathbf{z}) = H_{\mathbf{x}}(\mathbf{z}) - H_{\mathbf{y}}(\mathbf{z}),$$

и неравенство $H_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) > 0$ эквивалентно неравенству $H_{\mathbf{x}}(\mathbf{z}) > H_{\mathbf{y}}(\mathbf{z})$. Чтобы проверить, выполняется ли последнее неравенство, достаточно вычислить лишь значения функций $H_{\mathbf{x}}(\mathbf{z}), H_{\mathbf{y}}(\mathbf{z})$ для множеств \mathbf{x}, \mathbf{y} , а индикатор ε можно исключить.

С учетом сказанного выше можно построить модифицированный алгоритм конкуренции для задачи с тремя альтернативами.

2. Модификация схемы алгоритма конкуренции. Вернемся к задаче с тремя альтернативами. Итак, пусть смоделированы случайные обучающие точки-сигналы $\mathbf{z}^1, \mathbf{z}^2, \dots, \mathbf{z}^N \in \mathcal{Z}$. Для каждой точки \mathbf{z}^k учитель сообщает, в какое из множеств U, V, W она попала. В соответствии с этой информацией разобьем конечное множество обучающих сигналов $\mathbf{z} = \{\mathbf{z}^1, \mathbf{z}^2, \dots, \mathbf{z}^N\}$ на непересекающиеся подмножества

$$\mathbf{u} = \mathbf{z} \cap \mathcal{U}, \quad \mathbf{v} = \mathbf{z} \cap \mathcal{V}, \quad \mathbf{w} = \mathbf{z} \cap \mathcal{W},$$

после чего образуем три функции влияния $H_{\mathbf{u}}, H_{\mathbf{v}}, H_{\mathbf{w}}$ для множеств $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ и перейдем в рабочий режим. Для произвольной точки \mathbf{z} вычислим значения $H_{\mathbf{u}}(\mathbf{z}), H_{\mathbf{v}}(\mathbf{z}), H_{\mathbf{w}}(\mathbf{z})$ этих функций и найдем наибольшее из этих чисел. Пусть, например,

$$H_{\mathbf{u}}(\mathbf{z}) = \max(H_{\mathbf{u}}(\mathbf{z}), H_{\mathbf{v}}(\mathbf{z}), H_{\mathbf{w}}(\mathbf{z})).$$

Это соотношение имеет следующий эвристический смысл. Обучающие сигналы из множеств $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ оказывают конкурентное влияние на точку \mathbf{z} , “стремясь” присоединить ее к своим множествам. Последнее соотношение показывает, что наиболее существенное влияние оказывают сигналы из множества \mathbf{u} . Поэтому степень уверенности [1] в истинности события $\{\mathbf{z} \in \mathcal{U}\}$ является наибольшей, и можно сделать вывод: $\mathbf{z} \in \mathcal{U}$.

Очевидно, что данная схема вычислений может быть использована для любого количества альтернативных множеств.

Ниже приведено доказательство теоремы обучения для модифицированного алгоритма.

3. Теорема обучения. В данном пункте доказано, что если выбирать обучающие сигналы в \mathcal{Z} специальным образом, то алгоритм конкуренции может быть обучен “сколь угодно хорошо” при достаточно большом числе N обучающих сигналов. Иными словами, достаточно длительное обучение позволяет сделать долю верных ответов сколь угодно близкой к единице.

Пусть по-прежнему $\mathbf{z} = \{\mathbf{z}^1, \mathbf{z}^2, \dots, \mathbf{z}^N\}$ — некоторое конечное множество случайных точек. Для доказательства теоремы обучения необходима еще одна вспомогательная функция — осредненная функция влияния множества \mathbf{z} [2]

$$\bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) = \frac{h_{\mathbf{z}^1}(\mathbf{z}) + h_{\mathbf{z}^2}(\mathbf{z}) + \dots + h_{\mathbf{z}^k}(\mathbf{z})}{N}.$$

Сделаем несколько замечаний относительно этой функции.

Замечание 1. Поскольку функция \bar{H} зависит от множества \mathbf{z} , она неявно зависит и от количества $N \equiv |\mathbf{z}|$ точек этого множества.

Замечание 2. Точки \mathbf{z}^k являются случайными, следовательно, значения функции \bar{H} также являются случайными.

Замечание 3. Каждая из функций $h_{\mathbf{z}^k}$ не определена в соответствующей точке $\mathbf{z} = \mathbf{z}^k$, поэтому функция $\bar{H}_{\mathbf{z}}$ не определена во всех обучающих точках-сигналах $\mathbf{z}^k, k = 1, 2, \dots, N$.

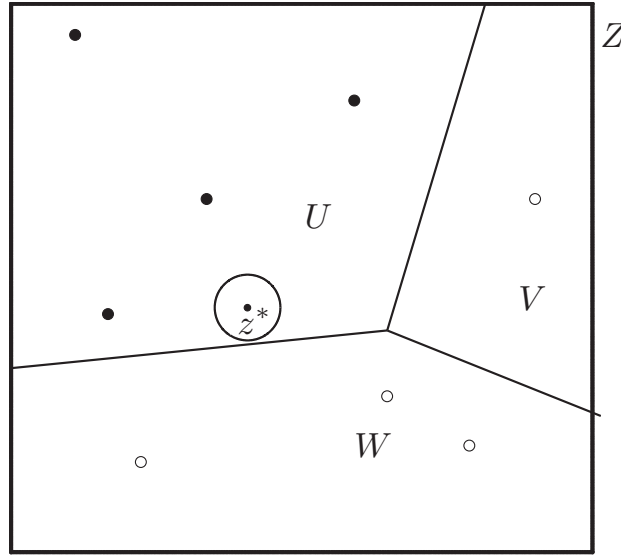
Замечание 4. Поскольку значения функций $h_{\mathbf{z}^k}$ положительны, значения функции $\bar{H}_{\mathbf{z}}$ также положительны.

Замечание 5. Функция $\bar{H}_{\mathbf{z}}$ фактически зависит от точки \mathbf{z} и от конечного множества \mathbf{z} (множество \mathbf{z} — параметр; точка \mathbf{z} — аргумент функции). Не меняя обозначение, вместе с функцией $\bar{H}_{\mathbf{z}}$ будем рассматривать функцию $\bar{H}_{\mathbf{z}}$: $\bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{z}) \equiv \bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})$. Конечное множество \mathbf{z} — аргумент этой функции ($\bar{H}_{\mathbf{z}}$ — положительная мера), а точка \mathbf{z} — ее параметр. Из определения следует, что для функции $\bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})$ выполняется свойство аддитивности меры

$$\bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{x} \cup \mathbf{y}) = \bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{x}) + \bar{H}_{\mathbf{z}}(\mathbf{y}), \quad \text{если } \mathbf{x} \cap \mathbf{y} = \emptyset.$$

Теорема. Пусть выполняются следующие условия:

— множество $\mathcal{Z} \subset \mathcal{R}^n$ конечной меры разбито на p взаимно непересекающихся подмножеств $\mathcal{U}_1, \mathcal{U}_2, \dots, \mathcal{U}_p$:

Разбиение множества Z

$$U_i \cap U_j = \emptyset, \quad U_1 \cup U_2 \cup \dots \cup U_p = Z;$$

— $z = \{z^1, z^2, \dots, z^N\}$ — конечное множество случайных взаимно независимых точек, равномерно распределенных на множестве Z ;

— множество z также разбито на p соответствующих подмножеств u_1, u_2, \dots, u_p :
 $u_k = z \cap U_k$ ($k = 1, 2, \dots, p$);

— $z^* \in Z$ — произвольная точка, принадлежащая одному из множеств разбиения U_i вместе с окрестностью ($z^* \in \text{Int}(U_i)$).

Тогда в пределе при $N \rightarrow \infty$ выполняется соотношение

$$\overline{H}_{u_i}(z^*) = \max_{k=1,2,\dots,N} (\overline{H}_{u_k}(z^*)). \quad (1)$$

Иными словами, если выполняются условия теоремы, то при всех достаточно больших значениях N выполняется соотношение (1), которое позволяет определить, в каком из множеств U_k находится точка z^* !

Доказательство. Сведем рассматриваемую задачу к уже решенной задаче с двумя альтернативами. Рассмотрим непрерывные множества X, Y :

$$X = U_i, \quad Y = \bigcup_{k \neq i} U_k$$

и соответствующие дискретные конечные множества

$$x = z \cap X, \quad y = z \cap Y.$$

Для множеств X, Y выполняются условия теоремы обучения для двух альтернатив [2]. Согласно доказательству теоремы для функций $\overline{H}_x, \overline{H}_y$ выполняются следующие два утверждения:

— функция влияния \overline{H}_x неограничена сверху:

$$\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) \xrightarrow{p} \infty, \quad N \equiv |\mathbf{z}| \rightarrow \infty. \quad (2)$$

Имеется в виду сходимость к бесконечности по вероятности. Иными словами, для произвольного сколь угодно малого $\varepsilon > 0$ и произвольного сколь угодно большого $A > 0$ найдется N_0 , такое что при $N > N_0$ с вероятностью, большей $1 - \varepsilon$, выполняется соотношение $\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > A$.
 — функция влияния \overline{H}_y ограничена сверху:

$$\sup_N \overline{H}_y(\mathbf{z}^*) \leq C \quad (3)$$

($C < \infty$ — константа, не зависящая от числа сигналов N).

Константу $A > 0$ можно выбрать произвольно. Выберем $A > C$, тогда из соотношений (2), (3) следует, что для заданного ε и достаточно больших N с вероятностью, большей $1 - \varepsilon$, выполняется двойное неравенство $\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > C \geq \overline{H}_y(\mathbf{z}^*)$ или $\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_y(\mathbf{z}^*)$. Это утверждение можно кратко записать в терминах теории вероятности:

$$P\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_y(\mathbf{z}^*)\} \gtrsim 1 - \varepsilon. \quad (4)$$

Согласно определению множества \mathbf{y} и свойству аддитивности меры для функции \overline{H}_y имеем

$$\overline{H}_y(\mathbf{z}^*) \equiv \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{y}) = \sum_{k \neq i} \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k).$$

С учетом этого выражения запишем левую часть (4):

$$P\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_y(\mathbf{z}^*)\} \left\{ \equiv P\left\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \sum_{k \neq i} \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k)\right\} \right\}.$$

Поскольку в этом соотношении все значения $\overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k) > 0$ (см. замечание 4), из неравенства

$$\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \sum_{k \neq i} \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k) \quad (5)$$

следуют неравенства

$$\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k) \quad \forall k \neq i. \quad (6)$$

Из события (5) следует событие (6), поэтому из (4) и (6) следуют неравенства для вероятностей

$$P\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k)\} \left\{ \equiv P\left\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \sum_{k \neq i} \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k)\right\} \right\} > 1 - \varepsilon$$

или

$$P\{\overline{H}_x(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k)\} \gtrsim 1 - \varepsilon.$$

Запишем последнее неравенство, заменив согласно определению \mathbf{x} на \mathbf{u}_i :

$$P\{\overline{H}_{\mathbf{u}_i}(\mathbf{z}^*) > \overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k)\} \gtrsim 1 - \varepsilon. \quad (7)$$

Полученное неравенство имеет следующий формальный смысл: для произвольного сколь угодно малого $\varepsilon > 0$ найдется N_0 , такое что при $N > N_0$ неравенство (5) выполняется с вероятностью, большей $1 - \varepsilon$, т. е. выполняется предельное соотношение

$$\lim_{N \rightarrow \infty} P\left\{\overline{H}_{\mathbf{u}_i}(\mathbf{z}^*) > \max_{k=i}(\overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k))\right\} = 1.$$

Иными словами, при достаточно больших значениях N вероятность события $\left\{\overline{H}_{\mathbf{u}_i}(\mathbf{z}) = \max_{k=1, \dots, N}(\overline{H}_{\mathbf{z}^*}(\mathbf{u}_k))\right\}$ сколь угодно близка к единице.
Теорема обучения доказана.

Список литературы

1. АНТЮФЕЕВ В. С. Решающий алгоритм конкуренции // Пробл. информатики. 2012. № 1. С. 10–24.
2. АНТЮФЕЕВ В. С. Теорема обучения для алгоритма конкуренции // Сиб. журн. вычисл. математики. (В печати.)
3. LAROSE D. T. Discovering knowledge in data: an introduction to data mining. Hoboken: John Wiley and Sons, 2004.
4. КОНОНЕН Т. Self-organization and associative memory. Berlin: Springer Verlag, 1984. (Ser. Inform. Sci.; V. 8).
5. УОССЕРМЕН Ф. Нейрокомпьютерная техника: Теория и практика. М.: Мир, 1992.
6. ФЕЛЛЕР В. Введение в теорию вероятностей и ее приложения. М.: Мир, 1984.

Антюфеев Виктор Степанович — вед. науч. сотр. Института вычислительной математики и математической геофизики СО РАН; тел.: (383) 330-77-21; e-mail: ant@osmf.sccc.ru

Дата поступления — 12.08.12